

Régression linéaire multiple

Exercice 1

On considère une modélisation linéaire simple $Y_i = z_i \mathbf{a} + \mathbf{b} + \varepsilon_i$ où $\varepsilon_i \sim \mathcal{N}(0, \sigma)$ pour $n > 2$ observations des caractères z et y .

On choisit d'utiliser les outils de modélisation linéaire multiple et de modéliser le problème à l'aide du langage matricielle $Y = \mathbf{x}\mathbf{m} + \varepsilon$.

1. Donner les dimensions des matrices Y , \mathbf{x} , \mathbf{m} et ε .
2. Montrer que :

$$(a) \quad {}^t\mathbf{x}\mathbf{x} = \begin{pmatrix} n\bar{z}^2 & n\bar{z} \\ n\bar{z} & n \end{pmatrix}$$

$$(b) \quad {}^t\mathbf{x}\mathbf{y} = \begin{pmatrix} n\bar{z}\bar{y} \\ n\bar{y} \end{pmatrix}$$

3. On peut montrer que l'inverse de la matrice $\mathbf{A} = \begin{pmatrix} \alpha & \beta \\ \gamma & \delta \end{pmatrix}$ est la matrice $\frac{1}{\det(\mathbf{A})} \begin{pmatrix} \delta & -\beta \\ -\gamma & \alpha \end{pmatrix}$.

(a) Montrer que $\det({}^t\mathbf{x}\mathbf{x}) = n^2 \sigma_z^2$.

(b) Montrer que $({}^t\mathbf{x}\mathbf{x})^{-1} = \frac{1}{n\sigma_z^2} \begin{pmatrix} 1 & -\bar{z} \\ -\bar{z} & \bar{z}^2 \end{pmatrix}$.

(c) En déduire la valeur de $\hat{\mathbf{m}}$.

(d) Comparez ces résultats avec les estimations de la modélisation linéaire simple.

4. (a) Donnez une estimation de la matrice de variance-covariance de l'estimateur de \mathbf{m} .

(b) En déduire les valeurs de $\hat{\sigma}_a^2$ et $\hat{\sigma}_b^2$. Comparez vos résultats avec les variances de la modélisation linéaire simple.

(c) Donnez une estimation de $\text{Cov}(\mathbf{A}_n, \mathbf{B}_n)$ où \mathbf{A}_n est l'estimateur de \mathbf{a} et \mathbf{B}_n l'estimateur de \mathbf{b} .

Exercice 2

Le prof, ce petit malin, a demandé à python deux nombres de manière équiprobable, appelé x et y , parmi $-1, 0$ et 1 puis a appliqué une petite formule $z = \mathbf{a} + \mathbf{b}x + \mathbf{c}y + \varepsilon$ où \mathbf{a}, \mathbf{b} et \mathbf{c} sont des constantes et ε est la partie entière d'un tirage aléatoire d'une loi normale centrée de variance σ . Dans ce modèle il y a donc 4 inconnues : $\mathbf{a}, \mathbf{b}, \mathbf{c}$ et σ . Le prof, ce petit malin, a réalisé cette expérience aléatoire cinq fois. Voici ce qu'il a obtenu.

x	y	z
0	0	2
0	-1	1
0	0	0
0	0	4
1	1	1

Le but du problème est d'estimer les 4 inconnues. On utilise le langage matricielle et on modélise le problème sous la forme $Z = \mathbf{A}\mathbf{m} + \varepsilon$.

1. Donner la matrice \mathbf{A} ainsi que ${}^t\mathbf{A}\mathbf{A}$.

2. La matrice $\mathbf{B} = \begin{pmatrix} 1 & -2 & 1 \\ -2 & 10 & -5 \\ 1 & -5 & 4 \end{pmatrix}$ n'est pas la matrice inverse de ${}^t\mathbf{A}\mathbf{A}$. Cependant on peut démontrer qu'il existe un réel λ tel que $({}^t\mathbf{A}\mathbf{A})^{-1} = \lambda\mathbf{B}$.

(a) Déterminer la valeur de λ .

(b) En déduire $\hat{\mathbf{m}}$ l'estimation ponctuelle de \mathbf{m} .

3. Quelle opération matricielle permet d'obtenir les valeurs de \hat{z}_i ? Réalisez cette opération.
4. Donner une estimation de σ .

5. On note \vec{X} le vecteur aléatoire en dimension 3 de coordonnées A_n , B_n et C_n les estimateurs des paramètres \mathbf{a} , \mathbf{b} et \mathbf{c} .
- (a) Donnez $\mathbb{V}(\vec{X})$ la matrice de variance-covariance de \vec{X} .
 - (b) En déduire $\mathbb{V}(B_n)$ et $\text{Cov}(A_n, C_n)$.
6. Question de mémoire :
- (a) Déterminer le R^2 de ce modèle.
 - (b) Donnez l'intervalle de confiance symétrique de niveau 95% de B_n ainsi que l'estimation de cet intervalle.